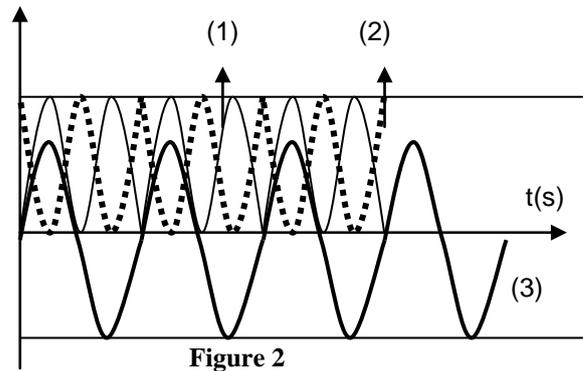
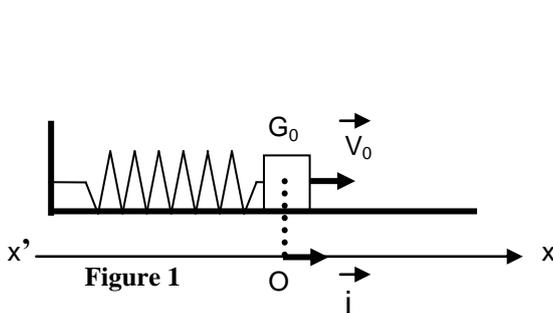


Exercice I: Effet d'amortissement sur les oscillations d'un pendule. Résonance.

On place un solide de fer (M) de masse $m = 500g$ sur une table horizontale. On accroche le solide à une extrémité d'un ressort de raideur $k = 2N/m$ et de masse négligeable, et l'autre extrémité du ressort est fixée au bord de la table. A l'équilibre le centre de gravité G_0 de (M) est en O considéré comme origine des abscisses. La position de centre de gravité G de (M) est repérée par rapport à O par $\vec{OG} = x \times \vec{i}$. Le plan horizontal passant par G est pris comme référence de l'énergie potentielle de pesanteur.



A- Dans cette partie on néglige la force de frottement.

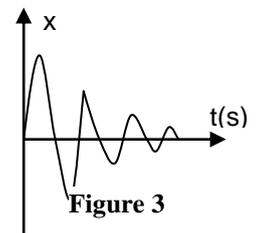
à $t_0 = 0$, On lance (M), à la vitesse $\vec{V}_0 = 0.1 \times \vec{i}$ (V_0 en m/s)

- 1- Déterminer l'énergie mécanique du système S formé par ((M), ressort, Terre), à l'instant t en fonction de v et de x (v est la mesure algébrique de la vitesse de (M) à l'instant t, x est la position de (M) à l'instant t)
- 2- Etablir l'équation différentielle de mouvement, en déduire la valeur de la période propre d'oscillations de (M).
- 3- Ecrire l'équation horaire de mouvement.
- 4- La figure 2 représente les variations, en fonction du temps, de l'abscisse x, de l'énergie cinétique E_C et de l'énergie potentielle élastique du système S. Identifier en justifiant les courbes 1, 2 3.

B- Dans cette partie on suppose que la force de frottement n'est pas négligeable.

On lance (M), à partir de G_0 à la vitesse $\vec{V}_0 = 0.1 \times \vec{i}$ à $t_0 = 0$,

- 1- Calculer à $t_0 = 0$, l'énergie mécanique du système.
- 2- La figure 3 représente la variation de l'abscisse x en fonction du temps, de centre d'inertie G de (M).
 - a- De quel type d'oscillations s'agit-il ? Justifier
 - b- Le solide (M) s'arrête en G_0 à la fin de la cinquième oscillation.

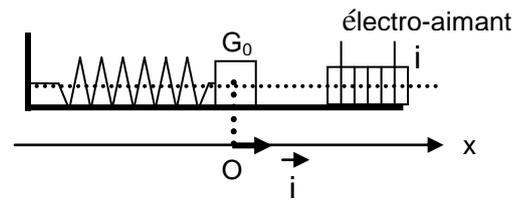


Calculer le travail de la force de frottement entre l'instant $t_0 = 0$ et l'instant où (M) vient s'arrêter en G_0

- c- Calculer l'énergie moyenne fournie au système S par une période, pour entretenir son amplitude.

C- Dans cette partie on néglige la force de frottement.

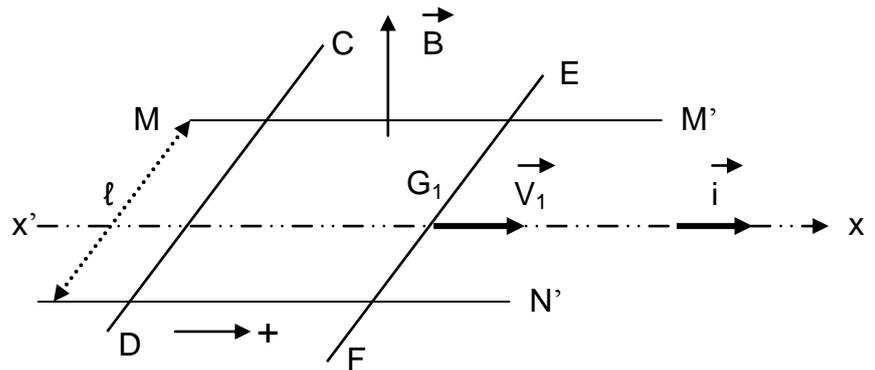
Le centre de gravité G de (M) est ramené en G_0 . Un électroaimant (E) est placé sur $x'x$ en face de (M) . Quand un courant alternatif d'intensité $i = I_m \sin(2\pi ft)$ passe par (E) , on observe que (M) commence à osciller de part et d'autre de G_0 .



- 1- De quel type d'oscillations s'agit-il ?
- 2- Quel phénomène physique peut-on observer lorsqu'on fait varier la fréquence f de l'intensité du courant ? Pour quelle valeur de f observe-t-on ce phénomène ?

Exercice II : Induction électromagnétique

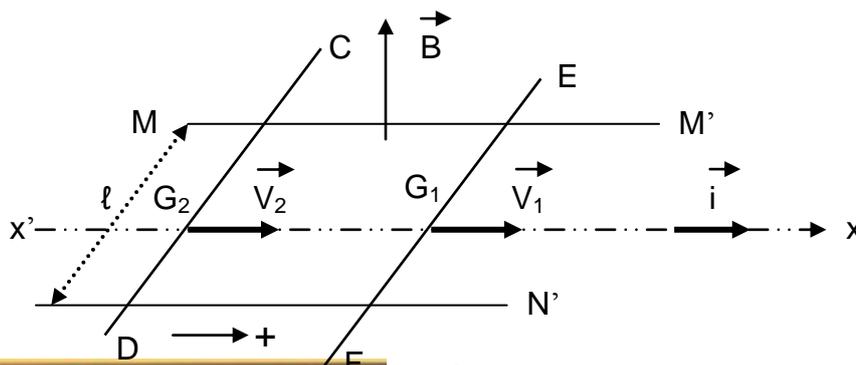
On dispose de deux tiges conductrices CD et EF et on les place perpendiculairement sur deux glissières conductrices MM' et NN' , parallèles et situées dans un même plan horizontal. MM' et NN' sont séparés par une distance ℓ . Voir la figure ci-contre. Le dispositif ainsi formé est placé dans un champ magnétique uniforme de vecteur induction \vec{B} de direction verticale. On suppose que R est la résistance équivalente du circuit fermé quelque soit les positions de CD et EF .



A- La tige CD est maintenue fixe et on communique à la tige EF une vitesse constante $\vec{V}_1 = V_1 \times \vec{i}$ de façon que le centre G_1 de EF reste sur $x'x$ et EF reste aussi perpendiculaire aux glissières MM' et NN' .

- 1- Justifier l'existence du courant induit dans le circuit.
- 2- Déterminer, en respectant le sens positif choisi sur le circuit, l'expression instantanée du flux magnétique de \vec{B} à travers ce circuit sachant qu'à $t_0 = 0$ la tige EF est confondue avec CD .
- 3- Etablir, en fonction de B , ℓ et V_1 l'expression de la force électromotrice induite e .
- 4- a- Déduire en fonction de B , ℓ , V_1 et R , l'expression de l'intensité du courant induit i
 b- Préciser le sens du courant induit dans EF .
 c- Montrer que le sens de ce courant est en accord avec la loi de Lenz.

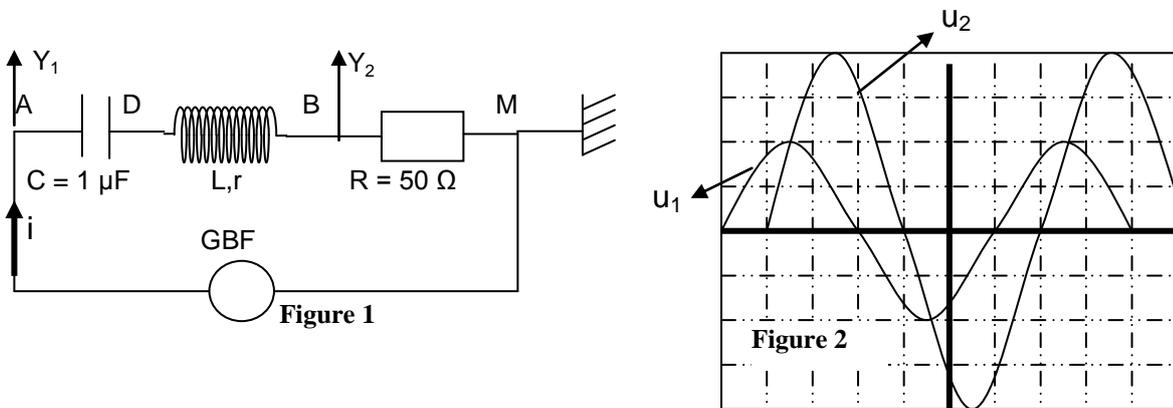
B- Dans cette partie on communique aux deux tiges EF et CD respectivement les vitesses $\vec{V}_1 = V_1 \times \vec{i}$ et $\vec{V}_2 = V_2 \times \vec{i}$ de façon que CD et EF restent perpendiculaires aux glissières MM' et NN' et que leurs centres de gravités se déplacent sur $x'x$. ($V_1 > V_2$).



- 1- Déterminer, en fonction de B , ℓ , V_1 et V_2 , l'expression de la nouvelle force électromotrice induite e_1 .
- 2- Déduire en fonction de B , ℓ , V_1 , V_2 et R , l'expression de la nouvelle intensité du courant induit i_1
- 3- Calculer e_1 et i_1 dans chacun des cas cités ci-dessous :
 - a- $R = 0.05\Omega$ $V_1 = 0.5m/s$ $V_2 = 0m/s$ $B = 0.2T$ $\ell = 10cm$
 - b- $R = 0.05\Omega$ $V_1 = 0.5m/s$ $V_2 = 0.5m/s$ $B = 0.2T$ $\ell = 10cm$
 - c- $R = 0.05\Omega$ $V_1 = 0.5m/s$ $V_2 = 0.25m/s$ $B = 0.2T$ $\ell = 10cm$

Exercice III : Circuit (R, L, C)

Pour mesurer la résistance r et l'inductance L d'une bobine on réalise le montage suivant (Figure 1). Sur l'oscilloscope, on observe les oscillogrammes représentés sur la figure (2), pour le réglage suivant : base de temps $50 \mu s/div$.
Sensibilité verticale : voie 1 : $2V/div$; voie 2 : $250 mV/div$



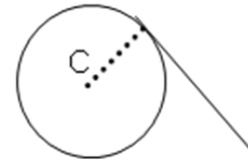
- 1- Quelle tension visualise, sur la voie 1, et sur la voie 2 ?
- 2- Déterminer la fréquence de la tension délivrée par le générateur ainsi que la pulsation ω .
- 3- La tension u_1 est-elle en avance ou en retard de phase sur u_2 ? Calculer le déphasage entre la tension du générateur et l'intensité du courant $i(t)$
- 4- Déterminer les tensions maximales U_{1m} et U_{2m} respectivement aux bornes du générateur et du conducteur ohmique R .
- 5- Sachant que la tension délivrée par le générateur est donnée par : $u_g = U_{1m} \cos \omega t$, Déterminer l'expression littérale en fonction du temps :
 - a- De l'intensité $i(t)$ du courant électrique.
 - b- De la tension $u_R(t)$ aux bornes de R .
 - c- De la tension $u_B(t)$ aux bornes de la bobine.
 - d- De la tension $u_C(t)$ aux bornes du condensateur.
- 6- En appliquant la loi d'additivité des tensions aux circuit et en utilisant deux valeurs particulières pour ωt (Pour $\omega t = \frac{\pi}{3} rads$ et $\omega t = \frac{5\pi}{6} rads$). Déterminer L et r ?

Exercice IV : On considère un disque (D), de masse $m=3,2$ kg et de rayon $r=5$ cm.

A- Première expérience :

Dans une première expérience, le disque peut tourner, sans frottement, dans un plan vertical, autour d'un axe horizontal (Δ) passant par son centre c.

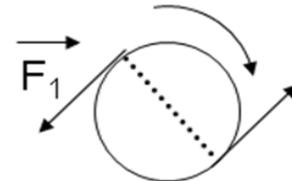
- a- Sur la périphérie de (D), on enroule un fil très fin et de masse négligeable. On tire sur l'extrémité libre du fil avec une force \vec{F} , tangentielle à la circonférence de (D), pendant 2 sec. Le disque tourne alors à raison de 8 tours/ sec.



Moment d'inertie de (D)/ Δ est $I_0 = \frac{m r^2}{2}$. Prendre $\pi. 3,2 = 10$.

- 1) En appliquant le théorème du moment cinétique, étudier la nature du mouvement de (D) pendant les 2 sec.
- 2) Calculer la valeur de \vec{F} .

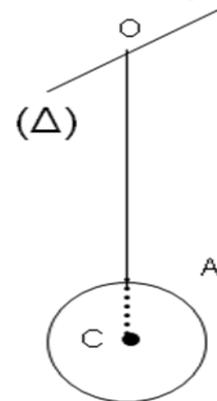
- b- A partir de $t_1 = 2 \text{ sec}$, on élimine \vec{F} et on applique au disque un couple de freinage de moment $M = -2m \times N$. En appliquant le théorème de moment cinétique, calculer l'intervalle de temps Δt que prend le disque pour s'arrêter.



- B- **Deuxième expérience :** Dans une deuxième expérience, le disque est solidaire à une tige métallique OA de longueur $L = OA = 40 \text{ cm}$ et de masse $m' = 800 \text{ g}$. O, A et C sont alignés. Le système obtenu est un pendule pesant qui peut osciller, sans frottement, dans un plan vertical, autour de l'axe horizontal (Δ) passant par l'extrémité O de la tige.

Le moment cinétique du pendule / Δ est supposé $I = 1 \text{ kg} \times \text{m}^2$.

- a- Montrer que le centre de gravité du pendule pesant est confondu avec le point A.
- b- Montrer que, pour des faibles angles, le mouvement du pendule est harmonique simple. Calculer alors sa période propre T_0 . Le plan horizontal passant par A est la référence de l'Epp.
- c- Maintenant le pendule est à la position d'équilibre. On écarte ce pendule d'un angle de 60° par rapport à la position d'équilibre puis on le lâche sans vitesse. Calculer la vitesse angulaire Θ' du pendule au passage par la position d'équilibre. Calculer alors la vitesse linéaire v du centre de gravité.



Classe : SG

Matière: Physique

Barème

Corrigé I

A-1- $E_m = E_C + E_{Pe} + E_{pp} = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2 + 0$

2- frottement négligeable, $E_m = \text{constante} \rightarrow E_m = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2 = \text{constante}$

$$\frac{dE_m}{dt} = 0 = x' + \frac{k}{m}x \text{ équation différentielle, a une forme générale : } x'' + \omega_0^2 x = 0 \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

La solution de l'équation différentielle : $x = x_m \sin(\omega_0 t + \varphi)$

La période propre : $T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} = 3.14 \text{ sec}$

3- On a $x = x_m \sin(\omega_0 t + \varphi)$ avec $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} = 2 \text{ rds/sec}$

Conservation de l'énergie mécanique : $E_m(0) = E_m(x_m) \rightarrow \frac{1}{2}mv_0^2 + 0 = \frac{1}{2}kx_m^2 + 0 \rightarrow x_m = 0.16m$

Pour $t = 0 \rightarrow x = 0 \rightarrow \sin \varphi = 0 \rightarrow \varphi = 0$ ou $\varphi = \pi$ comme $v > 0$ à $t = 0 \rightarrow \varphi = 0$

L'équation : $x = 0.16 \sin(2t)$

4- La courbe (3) représente $x(t)$ car $x(t)$ varie entre x_m et $-x_m$

La courbe (2) représente E_C (pour $t = 0$ $v \neq 0$ $E_C \neq 0$, La courbe (3) représente E_{Pe}

B- a- Pseudo-périodique

b-A l'instant $t = 0 \rightarrow E_{m0} = E_{C0} = \frac{1}{2}mv_0^2 = 0.025J$ à l'instant $t = 5T \rightarrow E_{mf} = 0$

$$W_f = E_{mf} - E_{m0} = 0 - 0.025 = -0.025J$$

c- Pour entretenir le mouvement il faut donner à l'oscillateur un travail supplémentaire de 0.025 J

$$\text{Pendant } 5T \text{ alors l'énergie moyenne par une période : } W' = \frac{0.025}{5 \times T} = \frac{0.025}{5 \times 3.14} = 0.0016J$$

C- 1- Oscillation forcée

2- Résonance. Elle est obtenue pour $f_1 = f_2 = \frac{1}{T_0} = 0.318\text{Hz}$

Corrigé II

A- 1- Quand EF se déplace, la surface S du circuit varie, le flux magnétique varie, on a une f é m d'induction et comme le circuit est fermé on a le passage d'un courant induit.

$$2- \phi = BS \cos(\vec{B}, \vec{n}) = B(\ell \times x) \text{ or } x = vt \rightarrow \phi = B\ell vt$$

$$3- \text{D'après Faraday : } e = -\frac{d\phi}{dt} \rightarrow e = -B\ell v_1$$

$$4- \text{a- D'après la loi de Pouillet : } i = \frac{e}{R} = \frac{-B\ell v_1}{R}$$

b- i est négatif, dans le sens des aiguilles d'une montre, alors i passe de E vers F dans EF.

c- D'après la loi de Lenz, le courant induit s'oppose à l'augmentation de flux, i doit créer un champ magnétique induit dans le sens opposé à, donc le courant circule dans EF de E vers F.

Le résultat est en accorde avec la réponse précédente.

$$\text{B- 1- } \phi = BS \cos(\vec{B}, \vec{n}) = B[\ell(x_1 - x_2)] = B\ell(v_1 - v_2)t$$

$$e_1 = -\frac{d\phi}{dt} = -B\ell(v_1 - v_2)$$

$$2- i_1 = \frac{e_1}{R} = \frac{-B\ell(v_1 - v_2)}{R}$$

$$3- \text{a- } e_1 = -0.2 \times 0.1(0.5 - 0) = -0.01\text{V} \text{ et } i_1 = \frac{e_1}{R} = \frac{-0.01}{0.05} = -0.2\text{A}$$

$$\text{b- } e_1 = -0.2 \times 0.1(0.5 - 0.5) = 0\text{V} \rightarrow i_1 = 0\text{A}$$

$$\text{c- } e_1 = -0.2 \times 0.1(0.5 - 0.25) = -0.005\text{V} \rightarrow i_1 = -0.1\text{A}$$

Corrigé III

1- L'oscillogramme (1) représente la variation de la tension aux bornes du générateur, et (2) représente la variation de la tension aux bornes du conducteur ohmique R qui est l'image de la variation de l'intensité i

$$2- \text{La période : } T = 50 \cdot 10^{-6} \times 6 = 3 \cdot 10^{-4} \text{ sec}$$

$$\text{La fréquence : } f = \frac{1}{T} = \frac{10^4}{3} \rightarrow \omega = 2\pi f = \frac{2\pi \cdot 10^4}{3} \text{ rads/sec}$$

3- La tension u_1 est en avance d'angle φ sur la tension u_2 ; $\varphi = \frac{\pi}{3} \text{ rads}$

$$4- U_{1m} = 2 \times 2 = 4\text{V} \quad U_{2m} = 0.25 \times 2 = 4\text{V}$$

$$U_{2m} = RI_m \rightarrow I_m = \frac{1}{50} = 0.02\text{A}$$

$$5- \text{a- } i = I_m \cos(\omega t + \varphi) = I_m \cos(\omega t - \frac{\pi}{3})$$

$$\text{b- } u_R = U_{2m} \cos(\omega t - \frac{\pi}{3})$$

$$\text{c- } u_B = ri + L \frac{di}{dt} = rI_m \cos(\omega t - \frac{\pi}{3}) - L\omega I_m \sin(\omega t - \frac{\pi}{3})$$

$$d- i = C \frac{du_c}{dt} \rightarrow \frac{du_c}{dt} = \frac{i}{C} = \frac{I_m \cos(\omega t - \frac{\pi}{3})}{C} \rightarrow u_c = \frac{I_m}{C\omega} \sin(\omega t - \frac{\pi}{3})$$

$$6- u_G = u_c + u_B + u_R$$

$$U_{1m} \cos \omega t = \frac{I_m}{C\omega} \sin(\omega t - \frac{\pi}{3}) + r I_m \cos(\omega t - \frac{\pi}{3}) - L\omega I_m \sin(\omega t - \frac{\pi}{3}) + U_{2m} \cos(\omega t - \frac{\pi}{3})$$

$$\text{Pour } \omega t = \frac{\pi}{3} \rightarrow 4 \times 0.5 = 0 + 0.02r - 0 + 1 \rightarrow r = 50\Omega$$

$$\text{Pour } \omega t = \frac{5\pi}{6} \rightarrow 4 \times 0.5 = \frac{0.02 \times 3 \times \sqrt{3}}{10^{-6} \times 10^4 \times 2} + 50 \times 0.02 \times 0.5 - L \times \frac{10^4}{3} \times 0.02 \times \frac{\sqrt{3}}{2} + 1 \times 0.5$$

$$\Rightarrow 100\sqrt{3}L = 9\sqrt{3} - 3 \rightarrow L = 0.0727H$$

Corrigé IV

a)

1) D'après le théorème du moment cinétique, on peut écrire :

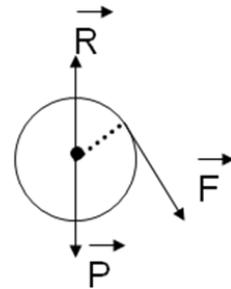
$$\frac{d\sigma}{dt} = \Sigma M \text{ où } \Sigma M \text{ est le moment résultant de toutes les forces}$$

appliquées. Les forces appliquées :

Le poids \vec{P} qui rencontre l'axe $(\Delta) \rightarrow$ son moment $M_1 = 0$

La réaction \vec{R} de l'axe qui rencontre l'axe ... $M_2 = 0$

La force appliquée \vec{F} , son moment $M_3 = F \times r \rightarrow$



$$\frac{d(I\theta')}{dt} = F \times r \text{ donc } I\theta'' = F \times r \text{ donc } \frac{mr^2}{2} \cdot \theta'' = F \cdot r \text{ donc } \theta'' = \frac{2F}{mr} = \text{ct} \quad (1)$$

$\theta'_0 = 0$ donc le mouvement est uniformément accéléré de rotation.

2) D'après (1) $F = \frac{mr\theta''}{2}$. Calculons l'accélération angulaire θ'' .

On a $\theta' = \theta'' t + \theta'_0$ donc

$$2\pi N = \theta'' \cdot t + 0 \text{ donc } \theta'' = \frac{2\pi \cdot 8}{2} = 8\pi \text{ rd/s}^2 \text{ donc}$$

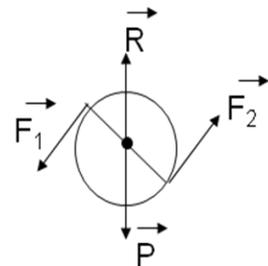
$$F = \frac{3.2 \times 5 \times 10^{-2} \times 8\pi}{2} = 2N.$$

b) D'après le théorème du moment cinétique $\frac{\Delta\sigma}{\Delta t} = M$

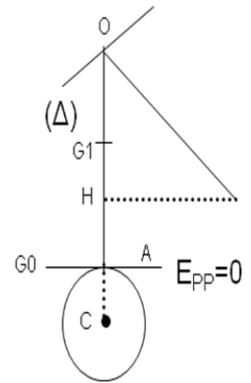
$$\frac{\Delta f - \Delta i}{\Delta t} = M \text{ donc } \frac{0 - I\theta'_{i-1}}{\Delta t} = M \text{ donc}$$

$$\Delta t = \frac{-mr^2 \cdot \theta''}{M} \text{ donc } \Delta t = 0.1 \text{ sec}$$

$$B) a) OG = a = \frac{m_T OG_T + m_S OC}{m_T + m_S} = 0.4 \text{ m} \text{ donc } G \equiv A$$



b) L'énergie mécanique du pendule à un instant t où l'élongation est θ et la vitesse angulaire est θ' est $E_m = E_c + E_{pp} = \frac{1}{2}I\theta'^2 + Mgz$ avec $z=AH=a(1-\cos\theta)$ donc $E_m = \frac{1}{2}I\theta'^2 + Mga(1 - \cos\theta)$. Pas de frottement donc $E_m = cte$



Dérivons la relation précédente % à t, donc :

$0 = I\theta'' + Mga\theta'$ et comme θ faible donc $\sin\theta = \theta$ rd donc $I\theta'' + Mga\theta = 0$,
 donc $\theta'' + \frac{Mga}{I}\theta = 0$ c'est une équation différentielle du second ordre sans second
 membre de la forme $\theta'' + \omega_0^2\theta = 0$ où $\omega_0 = \sqrt{\frac{Mga}{I}}$ Sa solution est de la forme :

$\theta = \theta_m \sin(\omega_0 t + \varphi)$ donc le mouvement est périodique donc mouvement pendulaire de période propre

$$T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = 2\pi \sqrt{\frac{I}{Mga}} \text{ donc } T_0 = 2 * 3.14 \sqrt{\frac{1}{4.10.0.4}} \text{ donc } T_0 = 1.57 \text{ sec.}$$

c) Pas de frottement donc $E_m = cte$ donc $E_m(G) = E_m(G_0)$
 $(E_c + E_{pp})G = (E_c + E_{pp})G_0$
 $0 + Mgz = \frac{1}{2}I\theta_0'^2 + 0$ avec $z = G_0H$
 $Z = a - a\cos 60 = \frac{a}{2}$
 $\frac{Mga}{2} = \frac{1}{2}I\theta_0'^2$
 $\theta_0' = \sqrt{\frac{Mga}{I}} = \sqrt{\frac{4.10.0.4}{1}} = 4 \frac{rd}{s}$
 $v_G = a \cdot \theta_0' = 0.4 \cdot 4 = 1.6 \text{ m/s}$